

Prof. Dr. Alfred Toth

Zur Ontotopologie von Umgebungen von Systemen

1. Ausgehend von den Grundtypen ontotopologischer Strukturen, wie sie in Toth (2015) eingeführt wurde, waren, werden dieselbe Modell nicht für Systeme, d.h. nicht für

$$S = \langle R[S, S^*], R[T, S], \underline{T} \rangle,$$

sondern für Umgebungen von Systemen, d.h. als

$$U = \langle R[S, U^*], R[V, U], \underline{V} \rangle$$

mit $V \subset U[S]$, verwendet. Wie es sich zeigt, kann man alle Grundstrukturen sowohl für S als auch für U verwenden. Im folgenden beschränken wir uns jedoch auf einige Haupttypen.

2.1.

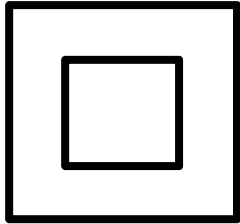


$$\cong \langle .3. \rangle$$



Nordstr. 122, 8037 Zürich

2.2.

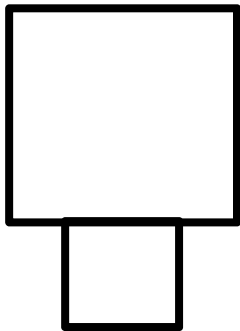


$\cong \langle 3.3.3 \rangle_s$



Hohenbühlstr. 15, 8008 Zürich

2.3.

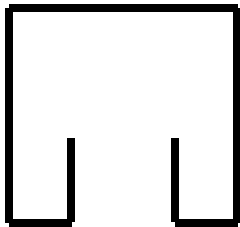


$\cong \langle 3.2.3 \rangle_U$



Hinterbergstr. 67, 8044 Zürich

2.4.

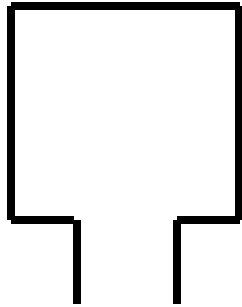


$\cong \langle 2.2.1 \rangle_s$



Susenbergr. 90, 8044 Zürich

2.5.



$\cong \langle 2.2.1 \rangle_U$



Im Isengrind, 8046 Zürich

Literatur

Toth, Alfred, Die semiotischen Repräsentationen ontischer Präsentationen. In:
Electronic Journal for Mathematical Semiotics 2015

16.2.2015